

夜間目視外飛行計画

1. 基本情報			
1	操縦者名	土門弘治	二等無人航空機操縦士
2	補助者名（監視役など）	①佐和田忍 ②サワキ レイナルド	
3	統括責任者	土門弘治	
4	飛行日	2025年2月9日(日)	
5	飛行開始時刻	16:30	テスト飛行
6	飛行終了時刻	18:00	30分本番飛行

2.スケジュール			
1	機材準備	16:00	機材点検・確認
2	試験飛行	16:30	飛行ルートの確認・テスト
3	本飛行開始	17:30	目的に応じた本番飛行
4	飛行終了	18:00	飛行データの確認・整理
5	機材撤収	20:30	機材を撤収し終了

3. 飛行環境（予報）			
1	天候	くもり 時々 晴れ	2025/02/04 16:16
2	風速	3-5m/s	
3	気温	7-6℃	
4	湿度	47-68%	
5	視程	23-27km	

4. 飛行エリアとルート			
1	飛行エリア	大阪市、天保山岸壁周辺	
2	飛行ルート	天保山岸壁海上周回、航行高度30m	
3	飛行距離	1100m	
4	最大高度	120m	

5. 機体および装備			
1	使用機体名・モデル	DJI Mavic 3	
2	機体シリアル番号	JU324583D7F4	
3	前後視認灯火	あり	
4	高光度ストロボライト	標準装着	
5	その他		

6. 通信システムおよび操作			
1	使用通信システム	2.4GHz	
2	地上ステーションの有無	無し	
3	FPVシステム使用		
4	通信状態		事前テスト
5	目視外飛行の監視方法	補助者による監視	

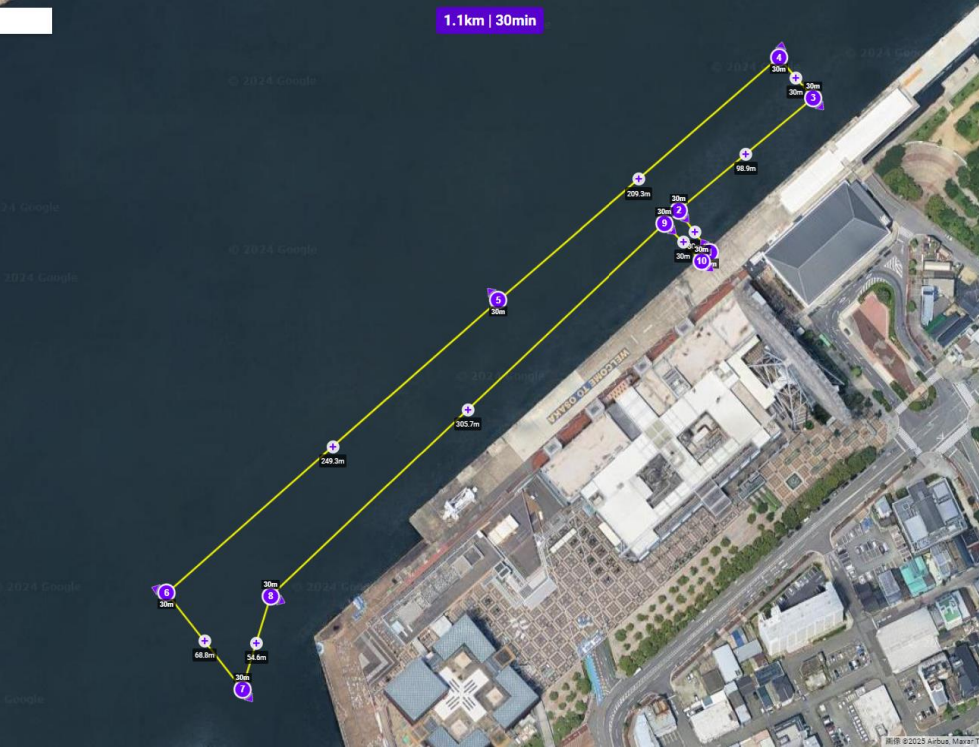
7. 飛行内容および操作		
1 飛行目的	プロモーション	
2 飛行実施内容	夜間撮影、周回飛行	
3 障害物との接近の可能性	無し	有の場合は特記記載
4 予期せぬ事態の可能性	無し	有の場合は特記記載

8. 特記事項および計画作成		
1 特筆すべき事項	夜間でも安定した飛行	
2 計画作成日	2025/1/20	
3 操縦者署名	土門弘治	
4 監督者署名	土門弘治	

9.飛行ルート地図（複数枚ある場合は追加する）

飛行ルート全体

WP1-WP14



離発着エリア



■ 飛行ルート

WP1 から WP10

■ 航行速度

0.8m/s (2.88km/h)

■ 飛行距離

1100m

■ 飛行時間

30分

■ 離陸

WP1：離陸
30mまで上昇
WP2：海上へ移動

■ 着陸

WP9：ホバリング、周辺確認
WP10：着陸

■ 装備

離発着地点は第三者の接近を遠ざける措置を講じ、ドローン操縦中の腕章を付ける

操縦者、補助者間の通信は
スマホによる同時通話機能
を使用する

2025/1/20

	・	
天保山大観覧車		
泉陽興業株式会社	・	
	・	
さん		
KEIHAN水上バス		2025/1/29
	・	
	・	
		2025/2/7
キャプテンライン		
		2025/2/7
大阪府 港警察署		2025/1/20
管轄：大阪市港区築港3丁目地先		2025/2/5
大阪府 大阪水上警察署		2025/1/20
管轄：海岸通1丁目地先（天保山岸壁）		2025/2/5
大阪市消防局 水上消防署		2025/1/20
	情報共有	2025/2/5
大阪海上保安監部		2025/1/20
	情報共有	2025/2/5
大阪国際空港		

照会地	〒552-0022 大阪府大阪市港区海岸通 1 丁目 1
制限表面の種類	円錐表面
制限高（海拔高）	約261m
夜間目視外飛行：承認番号	阪空運航第37524号
目視外飛行	航空法第132条の85第 1 項第 2 号 航空法第132条の86第 2 項第 1 号、第 2 号及び第 3 号
行為許可：承認番号	大阪市指令大阪港海第94号