

夜間目視外飛行記録

1. 基本情報			
1	操縦者名	土門弘治	二等無人航空機操縦士
2	補助者名（監視役など）	①佐和田忍 ②サワキ レイナルド	
3	統括責任者	佐和田忍	
4	飛行日	2025年3月30日(日)	
5	飛行開始時刻	16:00	テスト飛行
6	飛行終了時刻	20:00	30分本番飛行

2. スケジュール		予定	実績	
1	機材準備	16:00	15:30	機材点検・確認
2	試験飛行	16:30	16:00	飛行ルートの確認・テスト
3	本飛行開始	17:30	17:30	目的に応じた本番飛行
4	飛行終了	19:30	19:30	飛行データの確認・整理
5	機材撤収	20:00	19:50	機材を撤収し終了

3. 飛行環境（予報）			
1	天候	曇りのち晴れ	晴時々曇
2	風速	3-5m/s	1-4m/s
3	気温	7-6℃	9-13℃
4	湿度	47-68%	
5	視程	23-27km	25 km

4. 飛行エリアとルート			
1	飛行エリア	大阪市、天保山岸壁周辺	
2	飛行ルート	天保山岸壁海上周回、航行高度30m	
3	飛行距離	1700m	12003m
4	最大高度	120m	150m

5. 機体および装備			
1	使用機体名・モデル	DJI Mavic 3	
2	機体シリアル番号	JU324583D7F4	
3	前後視認灯火	あり	
4	高光度ストロボライト	標準装着	
5	その他		

6. 通信システムおよび操作			
1	使用通信システム	2.4GHz・5.8Ghz	
2	地上ステーションの有無	有・無	
3	FPVシステム使用	有・無	
4	通信状態	安定・良好・不安定・低下・通信なし	
5	目視外飛行の監視方法	補助者による監視・FPVによる映像確認	

7. 飛行内容および操作		
1 飛行目的	プロモーション	
2 飛行実施内容	夜間撮影、周回飛行	
3 障害物との接近の可能性	有・ 無	有の場合は特記記載
4 予期せぬ事態の可能性	有・ 無	有の場合は特記記載

8. 緊急対応および自動帰還		
1 緊急着陸の有無	有・ 無	
2 緊急着陸場所		
3 緊急着陸の原因		
4 自動帰還機能（RTH）の使用	有・ 無	
5 RTH発動理由	BT残量低下・信号消失	

9. 結果および評価		
1 飛行結果	成功 ・良好・部分達成・不十分・失敗	
2 操縦者の自己評価	安全に完了、 問題 なし	
3 チーム全体のフィードバック	初めての補助者への指導不足	

10. 特記事項および記録作成		
1 特筆すべき事項	夜間でも安定した飛行、センサー類が効果的に	
2 記録作成日		
3 操縦者署名	土門弘治	
4 監督者署名	土門弘治	

11. その他特記事項など		
・地上と上空での風速違いで強風アラートが発動し、都度高度を下げ対応。 ・撤収前に警察の職務質問を受けたが、許可書の提示で特に問題とはならなかったが、万博の警戒強化のため所轄以警察官もパトロールをしているたのここと。 ・高高度では空間認知の影響で機体との位置関係が把握しずらく、ジオフェンシングを検討する。		

